



ING. MECATRÓNICA

Tesis previa a la obtención del título de
Ingeniero en Mecatrónica.

AUTOR: Ing. Luis Aníbal
Córdova Tandazo

TUTOR: Ing. Andrea Estefanía
Pilco Ati Msc.

Tarea de Manipulación Autónoma de Objetos con un VLM
Usando un Brazo Robótico de 6 GDL

Autonomous Object Manipulation Task with a VLM Using a 6-
DOF Robotic Arm